



## Z AIFML

學生藉由階段式流程化的系統操作設計、簡潔明瞭的圖形使用者介面，快速建構人工智慧的演算法(模糊類神經網路架構)並產生出類似於人類大腦的知識和規則邏輯，同時本系統也可使用相關的最佳化工具(PSO)調整所建構的知識與規則邏輯，完成設計後可產生IEEE1855標準的人工智慧邏輯(模糊標記語言 AI-Fuzzy Markup Language)。



### 模糊理論學習

學生藉由流程化的系統操作設計，能夠建立對模糊控制的基本知識。



### 系統操作友善

友善的使用者介面，使用者能夠快速且清楚地將現實世界模糊化。



### 模擬推論

在系統內可進行模擬實驗，檢查設計合理及推論合理性。



### MQTT連結測試

可與硬體設備透過MQTT進行連結測試（如 Arduino、Raspberry Pi....等多項裝置）。

AI-FML  
IEEE 1455
會員中心
登出

### 模糊控制器

以下步驟進行點擊，即可跳轉至該步驟！  
 \*注意！本控制器的前後數據皆有關聯，若有變更數據，系統將會引導您調整部分內容。

```

graph LR
    A[新建模糊控制器] --> B[INPUT/OUTPUT 設定]
    B --> C[AIFML&規則庫]
    C --> D[模擬實驗]
    C --> E[建立PSO訓練資料庫]
    D --> F[PSO訓練優化]
    F --> G[完成專案]
    
```

新建模糊控制器    INPUT/OUTPUT 設定    AIFML&規則庫    模擬實驗    建立PSO訓練資料庫    PSO訓練優化    完成專案

**新建模糊控制器**

名稱	風扇控制		
模糊控制輸入數量	-	5	+
模糊控制輸出數量	-	1	+
defuzzifier	COG		
accumulation	MAX		

---

**下一步**

# 友善設計流程

使用者能夠根據流程化設計的使用者介面，快速建立模糊控制器，建立完後並可進行模糊化。

The screenshot displays the AI-FML rule editor interface. On the left, a network diagram shows five inputs (input1 to input5) connected to a central node labeled "AI-FML 規則庫". Each input has an associated orange box labeled "點擊設定". On the right, a membership function graph titled "梯形圖" shows five overlapping trapezoidal functions: "低" (Low), "低中" (Low-Medium), "中" (Medium), "中高" (Medium-High), and "高" (High). The x-axis is labeled "語意項" (Semantic Item) and the y-axis is labeled "信度大小" (Degree of Belief). Below the graph is a table of rules:

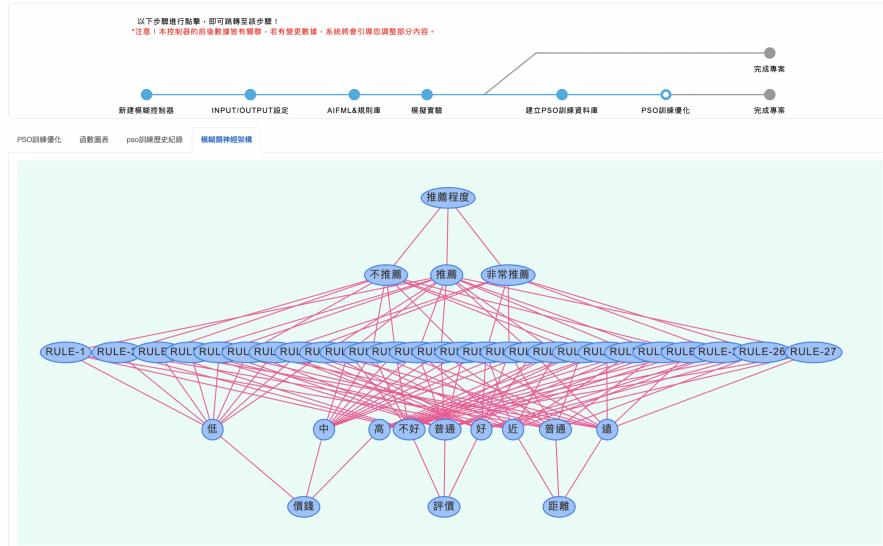
名稱	低	名稱	低中	名稱	中	名稱	中高	名稱	高
A	0 ◎	A	5 ◎	A	15 ◎	A	40 ◎	A	70 ◎
B	0 ◎	B	8 ◎	B	20 ◎	B	50 ◎	B	80 ◎
C	5 ◎	C	15 ◎	C	40 ◎	C	70 ◎	C	100 ◎
D	8 ◎	D	20 ◎	D	50 ◎	D	80 ◎	D	100 ◎

**可點選「AI-FML & 規則庫」進行規則設定**

**儲存設定**

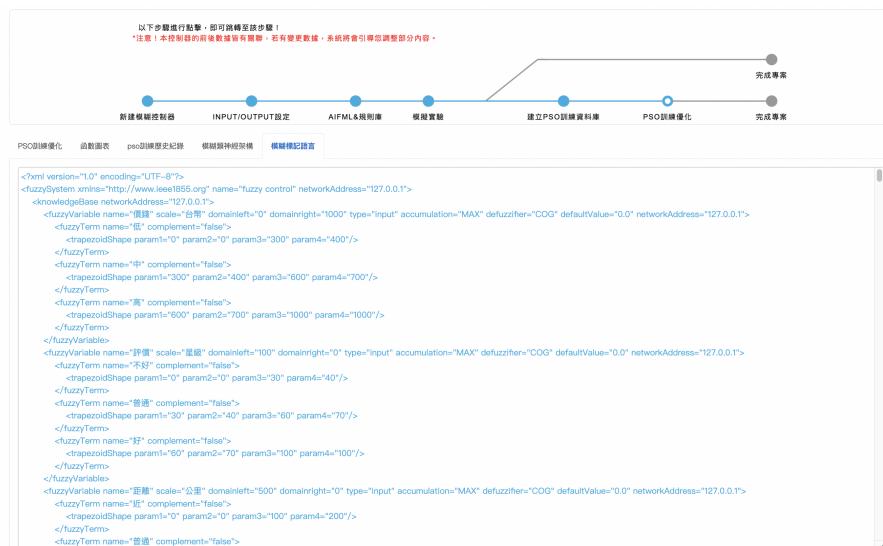
AI-FML 圖形化建立輸入/輸出與規則庫

簡潔明瞭的使用者介面，讓使用者能夠快速且清楚地將現實世界模糊化，並可進行推論。



AI-FML 模糊類神經架構

設計完成後即產生出 Neural Network 神經網路。



AI-FML 1855-2016 IEEE Standard for Fuzzy Markup Language

設計完成後同時也能夠產生 AI-Fuzzy Markup Language。

品項名稱 / 說明	建議售價
<b>Z AIFML 模糊控制系統</b>	\$ 750 元/月
<p>1. 學生可藉由流程化的系統操作設計，簡潔明瞭的圖形使用者介面，能夠快速且清楚將現實世界的應用進行建模(人工智慧演算法)，建模過程中可建立模糊集合與邏輯規則，結合類神經網路模型產出模糊類神經演算法架構(IEEE1855_AIFML模糊標記語言)，並可使用系統內部模擬實驗進行規則模擬與最佳化調適(PSO)，檢查合理及推論結果合理性，快速建立起學生對模糊控制、類神經網路與最佳化的基本知識與應用。</p> <p>2. 相容一般通用功能之物聯網載具設備（如Arduino、Raspberry Pi、Tinka、Mooncar 與 Kebbi 等多項裝置）。</p> <p>3. 可透過wifi傳輸進行連結測試。</p> <p>4. 具有MQTT傳輸協定。</p>	\$ 1,912 元/3月 \$ 3,375 元/半年 \$ 6,000 元/年
<b>Z AIFML 客語學習系統</b>	\$ 6,000 元/套
透過結合客家語言詞彙資料庫，與結合語音辨識技術，學生可以透過本系統進行客語口與練習，另外老師或學生們也能透過本系統之設計工具(模糊類神經網路架構)快速建立人工智慧之學習的規則，這些規則也會在系統內透過最佳化演算法(PSO)進行調適找到更適合的規則建立語詞學習庫，產生出新的語言學習路徑與模式。本系統，支援多種裝置物聯網設備載具（如Tinka、Mooncar、Kebbi、Arduino、Raspberry Pi...等）。	

品項名稱 / 說明	建議售價
<p>■ Z AIFML 模糊控制學習工具 – R系列系統模組</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 學生可藉由流程化的系統操作設計，簡潔明瞭的圖形使用者介面，能夠快速且清楚將現實世界的應用進行建模(人工智能演算法)，建模過程中可建立模糊集合與邏輯規則，結合類神經網路模型產出模糊類神經演算法架構(IEEE1855_AIFML模糊標記語言)，並可使用系統內部模擬實驗進行規則模擬與最佳化調適(PSO)，檢查合理及推論結果合理性，快速建立起學生對模糊控制、類神經網路與最佳化的基本知識與應用。</li> <li>2. 完全相容於Robot系列之物聯網載具設備</li> <li>3. 可透過wifi傳輸進行連結測試。</li> <li>4. 具有MQTT傳輸協定。</li> <li>5. 可控制載具之手臂動作。</li> <li>6. 可使用載具之攝影機。</li> <li>7. 可控制及接收載具之語音訊號，串連小米家電就能控制。</li> <li>8. 可結合載具之顯示器面板資訊顯示內容。</li> <li>9. 遠距視訊遙控，互動更趣味。</li> </ol>	\$ 21,465 元/套
<p>■ Z AIFML 模糊控制學習工具 – B系列系統模組</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 學生可藉由流程化的系統操作設計，簡潔明瞭的圖形使用者介面，能夠快速且清楚將現實世界的應用進行建模(人工智能演算法)，建模過程中可建立模糊集合與邏輯規則，結合類神經網路模型產出模糊類神經演算法架構(IEEE1855_AIFML模糊標記語言)，並可使用系統內部模擬實驗進行規則模擬與最佳化調適(PSO)，檢查合理及推論結果合理性，快速建立起學生對模糊控制、類神經網路與最佳化的基本知識與應用。</li> <li>2. 完全相容於開發板系列之開發物聯網載具設備</li> <li>3. 可透過wifi傳輸進行連結測試。</li> <li>4. 具有MQTT傳輸協定。</li> <li>5. 可控制載具之GPIO腳。</li> <li>6. 可連接使用載具之螢幕顯示器與人臉辨識系統。</li> </ol>	\$ 8,900 元/套

品項名稱 / 說明	建議售價
<p>■ Z AIFML 模糊控制學習工具 – WB 系統模組</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 學生可藉由流程化的系統操作設計，簡潔明瞭的圖形使用者介面，能夠快速且清楚將現實世界的應用進行建模(人工智慧演算法)，建模過程中可建立模糊集合與邏輯規則，結合類神經網路模型產出模糊類神經演算法架構(IEEE1855_AIFML模糊標記語言)，並可使用系統內部模擬實驗進行規則模擬與最佳化調適(PSO)，檢查合理及推論結果合理性，快速建立起學生對模糊控制、類神經網路與最佳化的基本知識與應用。</li> <li>2. 完全相容於webduino系列之物聯網移動載具設備</li> <li>3. 可透過wifi傳輸進行連結測試。</li> <li>4. 具有MQTT傳輸協定。</li> <li>5. 可控制載具之馬達旋轉角度。</li> <li>6. 可控制及顯示移動載具之對應動作。</li> <li>7. 可透過自有wifi進行無線編程。</li> </ol>	\$ 8,900 元/套
<p>■ Z AIFML 模糊控制學習工具 – CP系統模組</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 學生可藉由流程化的系統操作設計，簡潔明瞭的圖形使用者介面，能夠快速且清楚將現實世界的應用進行建模(人工智慧演算法)，建模過程中可建立模糊集合與邏輯規則，結合類神經網路模型產出模糊類神經演算法架構(IEEE1855_AIFML模糊標記語言)，並可使用系統內部模擬實驗進行規則模擬與最佳化調適(PSO)，檢查合理及推論結果合理性，快速建立起學生對模糊控制、類神經網路與最佳化的基本知識與應用。</li> <li>2. 完全相容於webduino系列之物聯網移動載具設備</li> <li>3. 可透過wifi傳輸進行連結測試。</li> <li>4. 具有MQTT傳輸協定。</li> <li>5. 可控制載具之馬達旋轉角度。</li> <li>6. 可控制及顯示移動載具之對應動作。</li> <li>7. 可透過自有wifi進行無線編程。</li> </ol>	\$ 8,900 元/套

品項名稱 / 說明	建議售價
<p>■ Z AIFML 模糊控制學習工具 – WA系統模組</p> <ul style="list-style-type: none"><li>1. 學生可藉由流程化的系統操作設計，簡潔明瞭的圖形使用者介面，能夠快速且清楚將現實世界的應用進行建模(人工智慧演算法)，建模過程中可建立模糊集合與邏輯規則，結合類神經網路模型產出模糊類神經演算法架構(IEEE1855_AIFML模糊標記語言)，並可使用系統內部模擬實驗進行規則模擬與最佳化調適(PSO)，檢查合理及推論結果合理性，快速建立起學生對模糊控制、類神經網路與最佳化的基本知識與應用。</li><li>2. 完全相容於webduino系列之物聯網移動載具設備</li><li>3. 可透過wifi傳輸進行連結測試。</li><li>4. 具有MQTT傳輸協定。</li><li>5. 可控制載具之馬達旋轉角度。</li><li>6. 可控制及顯示移動載具之對應動作。</li><li>7. 可控制載具之鏡頭與影片辨識。</li><li>8. 可透過自有wifi 進行無線編程。</li></ul>	\$ 8,900 元/套